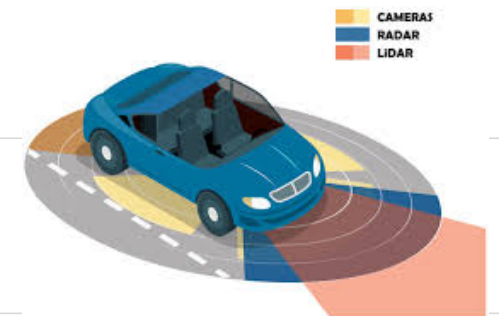


UNITÀ 7: Veicoli a guida autonoma

--- VOCABOLARIO



Finanziato dall'Unione europea. Le opinioni espresse appartengono, tuttavia, al solo o ai soli autori e non riflettono necessariamente le opinioni dell'Unione europea o dell'Agenzia esecutiva europea per l'istruzione e la cultura (EACEA). Né l'Unione europea né l'EACEA possono esserne ritenute responsabili.

Termine	Descrizione	Immagine
Veicolo autonomo (AV)	Un veicolo autonomo (AV) è un'automobile dotata di una tecnologia che le consente di navigare e operare senza l'intervento umano, utilizzando sensori, telecamere e intelligenza artificiale per percepire l'ambiente e prendere decisioni di guida.	X
Veicolo a guida autonoma (SDV)	Un veicolo a guida autonoma (SDV) è un tipo di veicolo autonomo che utilizza una combinazione di sensori, telecamere, radar e intelligenza artificiale per guidarsi da solo senza l'intervento umano, in grado di rilevare l'ambiente circostante e prendere decisioni in tempo reale.	X
Radar	Il radar (Radio Detection and Ranging) è una tecnologia di sensori utilizzata nei veicoli autonomi per rilevare gli oggetti e misurarne la distanza e la velocità emettendo onde radio e analizzando i segnali che rimbalzano dagli oggetti circostanti.	
Lidar	Il Lidar (Light Detection and Ranging) è una tecnologia di telerilevamento che utilizza raggi laser per creare mappe 3D ad alta risoluzione dell'ambiente intorno a un veicolo autonomo, aiutandolo a rilevare ed evitare gli ostacoli con precisione.	
Sonar	Il sonar (Sound Navigation and Ranging) è una tecnologia che utilizza le onde sonore per rilevare e localizzare oggetti sott'acqua o in prossimità di veicoli autonomi, spesso utilizzati per fornire dati aggiuntivi per la navigazione e l'evitamento degli ostacoli.	X